

# Übung 1

## Notation

Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^d$  ein Gebiet und  $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  eine messbare Funktion.

- Für eine Folge  $\mathbf{a} = (a_n)_{n \in \mathbb{N}} \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}}$  und  $p \in (0, \infty)$  ist die  $\ell_p(\mathbb{N})$ -(Quasi-)Norm definiert durch  $\|\mathbf{a}\|_{\ell_p(\mathbb{N})} := (\sum_{n=1}^{\infty} |a_n|^p)^{(1/p)}$ . Für  $p \geq 1$  ist  $\ell_p(\mathbb{N}) := \{\mathbf{a} \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}} : \|\mathbf{a}\|_{\ell_p(\mathbb{N})} < \infty\}$  mit der  $\ell_p(\mathbb{N})$ -Norm ein Banachraum.
- Für  $p \in [1, \infty)$  ist die  $L_p(\Omega)$ -Norm definiert durch  $\|f\|_{L_p(\Omega)} := (\int_{\Omega} |f(x)|^p dx)^{(1/p)}$ .
- Die  $L_{\infty}(\Omega)$ -Norm ist definiert durch  $\|f\|_{L_{\infty}(\Omega)} := \text{ess sup}_{x \in \Omega} |f(x)|$ .
- Für  $p \in [1, \infty]$  ist der Lebesgueraum  $L_p(\Omega)$  die Menge aller Äquivalenzklassen von messbaren Funktionen  $g: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $\|g\|_{L_p(\Omega)} < \infty$ , welche sich nur auf einer Lebesgue-Nullmenge voneinander unterscheiden.
- Die Funktion  $g \in L_1(\Omega)$  ist eine schwache Ableitung von  $f \in L_1(\Omega)$  bzgl.  $x_i$ , wenn

$$\int_{\Omega} f \partial_{x_i} v dx = - \int_{\Omega} g v dx \quad \forall v \in C_0^{\infty}(\Omega).$$

Wir schreiben  $\partial_{x_i} f := g$ . Hier bezeichnet  $C_0^{\infty}(\Omega)$  die Menge der beliebig oft stetig differenzierbaren Funktionen mit kompaktem Träger in  $\Omega$ . Die Funktion  $f$  ist schwach differenzierbar bezüglich  $L_p(\Omega)$ , wenn  $\partial_{x_i} f \in L_p(\Omega)$  für alle  $1 \leq i \leq d$ .

- Der Sobolevraum  $H^1(\Omega)$  ist die Menge aller  $f \in L_2(\Omega)$ , für die alle schwachen Ableitungen  $\partial_{x_i} f$  existieren und  $\partial_{x_i} f \in L_2(\Omega)$  erfüllen. Er ist mit der Norm  $\|f\|_{H^1(\Omega)}^2 := \|f\|_{L_2(\Omega)}^2 + \sum_{i=1}^d \|\partial_{x_i} f\|_{L_2(\Omega)}^2$  versehen.
- Der Sobolevraum  $H_0^1(\Omega) \subset H^1(\Omega)$  ist die Menge aller  $f \in H^1(\Omega)$  mit  $f|_{\partial\Omega} = 0$  in  $L_2(\partial\Omega)$ , also Nullrandwerten auf dem Rand  $\partial\Omega$  von  $\Omega$ .

## Aufgabe 1 (4 Punkte)

Geben Sie an, ob die folgenden Aussagen richtig oder falsch sind. Begründen Sie Ihre Wahl.

- Jede stetige Funktion  $f \in L_1(\mathbb{R})$  erfüllt  $\lim_{|x| \rightarrow \infty} f(x) = 0$ .
- Für ein beschränktes Gebiet  $\Omega$  ist jede Funktion  $f \in L_2(\Omega)$  beschränkt.
- Für ein beschränktes Gebiet  $\Omega$  und  $1 \leq p < q$  gilt  $L^q(\Omega) \subset L^p(\Omega)$ .
- Für eine offene Menge  $\Omega \subset \mathbb{R}^d$  gilt:  $\{f \in C^{\infty}(\Omega) : \|f\|_{H^1(\Omega)} < \infty\}$  ist dicht in  $H^1(\Omega)$  bzgl.  $\|\cdot\|_{H^1(\Omega)}$ , d. h. zu jedem  $u \in H^1(\Omega)$  und  $\varepsilon > 0$  gibt es ein  $v \in C^{\infty}(\Omega) \cap H^1(\Omega)$  mit  $\|u - v\|_{H^1(\Omega)} \leq \varepsilon$ .

## Aufgabe 2 (4 Punkte)

Zeigen Sie das *Lemma von Stechkin*:

Sei  $0 < p \leq q < \infty$  und  $\mathbf{a} = (a_n)_{n \in \mathbb{N}} \in \ell_p(\mathbb{N})$ . Definiere für  $N \in \mathbb{N}$  die Indexmenge  $\mathcal{I}_N$  mit  $\#\mathcal{I}_N = N$  derart, dass  $|a_n| \geq |a_m|$  für alle  $n \in \mathcal{I}_N$  und  $m \in \mathbb{N} \setminus \mathcal{I}_N$ . Das heißt,  $\mathcal{I}_N$  enthält die  $N$  Indizes der betragsmäßig größten Folgenglieder von  $\mathbf{a}$ . Definiere die Folge  $\mathbf{a}_{\mathbf{N}} = ((\mathbf{a}_{\mathbf{N}})_n)_{n \in \mathbb{N}}$  durch

$$(\mathbf{a}_{\mathbf{N}})_n = \begin{cases} a_n & \text{für } n \in \mathcal{I}_N, \\ 0 & \text{sonst.} \end{cases}$$

Die Folge  $\mathbf{a}_{\mathbf{N}}$  besteht also aus den  $N$  betragsmäßig größten Folgengliedern von  $\mathbf{a}$  und sonst Nullen. Dann gilt

$$\|\mathbf{a} - \mathbf{a}_{\mathbf{N}}\|_{\ell_q(\mathbb{N})} \leq N^{-r} \|\mathbf{a}\|_{\ell_p(\mathbb{N})} \quad \text{mit} \quad r := \frac{1}{p} - \frac{1}{q} \geq 0.$$

**Hinweis:** Ordnen Sie die Folge  $\mathbf{a}$  betragsmäßig absteigend an.

### Aufgabe 3 (6 Punkte)

Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ ,  $n \geq 2$ , ein beschränktes Gebiet mit glattem Rand  $\Gamma = \partial\Omega$ . Betrachten Sie für  $f \in L_2(\Omega)$  das Problem

$$\begin{aligned} -\nabla \cdot (k\nabla u) &= f && \text{in } \Omega \\ u &= 1 && \text{auf } \Gamma, \end{aligned}$$

wobei  $k \in L^\infty(\Omega)$  die Bedingung  $k(x) \geq k_0 > 0$  für fast alle  $x \in \Omega$  erfüllt.

a) Homogenisieren Sie das Problem zu einem Problem der Form

$$\begin{aligned} -\nabla \cdot (k\nabla v) &= g && \text{in } \Omega \\ v &= 0 && \text{auf } \Gamma. \end{aligned}$$

b) Leiten Sie die variationelle Formulierung des homogenen Problems her (d. h. geben Sie Bilinearform und Linearform sowie die zugehörigen Räume an).

c) Beweisen Sie die Existenz und Eindeutigkeit der Lösung  $v$  des homogenen Problems.

**Hinweis:** Verwenden Sie (ohne Beweis) für hinreichend glatte  $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  und  $\mathbf{g}: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$  die Formel

$$\int_{\Omega} f(\nabla \cdot \mathbf{g}) \, dx = - \int_{\Omega} \mathbf{g} \cdot \nabla f \, dx + \int_{\partial\Omega} f \mathbf{g} \cdot \mathbf{n} \, d\Gamma,$$

wobei  $\mathbf{n}: \Gamma \rightarrow \mathbb{R}^3$  die äußere Einheitsnormale bezeichnet, und die Poincaré-Friedrichs Ungleichung: Es gibt eine Konstante  $C > 0$  sodass

$$\|f\|_{L_2(\Omega)} \leq C \|\nabla f\|_{L_2(\Omega)} = C \sqrt{\sum_{i=1}^n \|\partial_{x_i} f\|_{L_2(\Omega)}^2} \quad \forall f \in H_0^1(\Omega).$$

### Aufgabe 4 (6 Punkte)

Betrachten Sie auf dem Intervall  $[a, b]$  einen kubischen Spline ( $k = 4$ ) zum erweiterten Knotenvektor:

$$\theta_1 = \dots = \theta_k = a < \theta_{k+1} < \theta_{k+2} < \dots < \theta_n < b = \theta_{n+1} = \dots = \theta_{n+k}.$$

Der Spline  $S \in \mathcal{S}_{k,\Delta}$  interpoliere die Funktion  $f \in C^2([a, b])$  an den Stellen  $x_i = \theta_{i+3}$  für  $i = 1, \dots, n-2$ , d.h.

$$S(x_i) = f(x_i), \quad i = 1, \dots, n-2.$$

Die verbleibenden zwei Freiheitsgrade werden durch die folgende Forderung (vollständiger kubischer Spline) festgelegt:

$$S'(a) = f'(a), \quad S'(b) = f'(b).$$

Sei  $h := \max\{|x_{i+1} - x_i| : i = 1, \dots, n-3\}$  der maximale Abstand zwischen zwei benachbarten Stützstellen.

a) Zeigen Sie, dass  $\int_a^b (f'' - S'')S'' \, dx = 0$ .

b) Zeigen Sie, dass  $\|f' - S'\|_{\infty,[a,b]} \leq \sqrt{h} \|f''\|_{L_2([a,b])}$ , wobei  $\|f\|_{\infty,[a,b]} := \sup_{x \in [a,b]} |f(x)|$  die Supremumsnorm bezeichnet.

**Hinweis:** Satz von Rolle, Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung, Teil a).

c) Zeigen Sie, dass  $\|f - S\|_{\infty,[a,b]} \leq \frac{1}{2} h^{3/2} \|f''\|_{L_2([a,b])}$ .